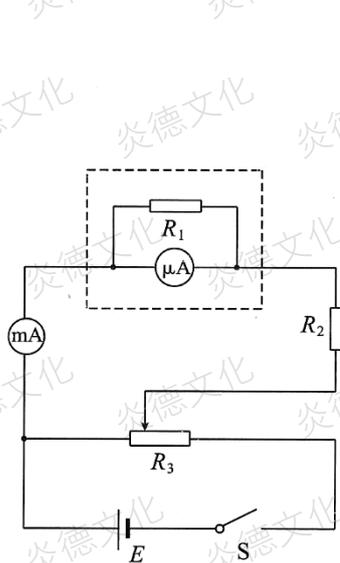
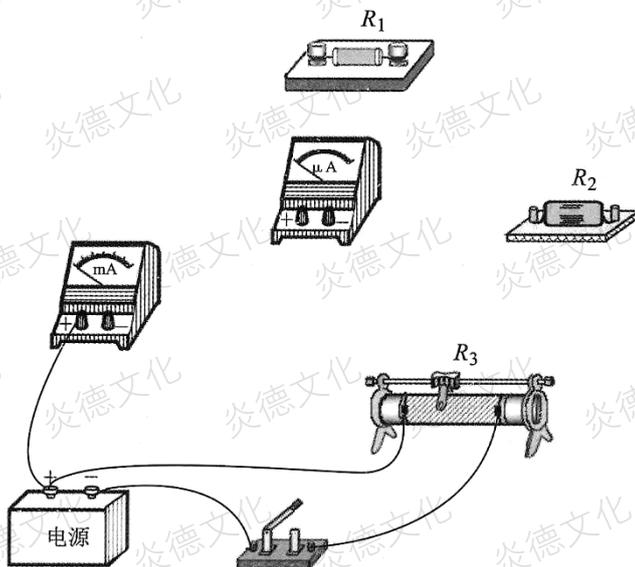


## 2022 物理预测题

1. 某同学将一微安表 $\text{①}$ (量程  $I_g = 200 \mu\text{A}$ , 内阻  $R_g = 990 \Omega$ ) 改装为量程是  $20 \text{ mA}$  的毫安表, 并利用量程是  $20 \text{ mA}$  的标准毫安表 $\text{②}$  进行校准。



图(a)

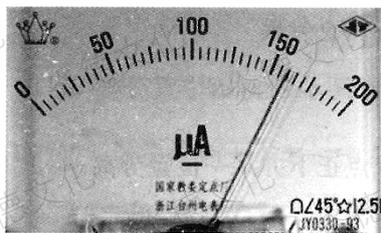


图(b)

(1) 图(a)是电路图, 虚线框内是改装后的毫安表, 则与微安表 $\text{①}$ 并联的电阻  $R_1$  的阻值是  $\underline{\hspace{2cm}} \Omega$  (保留到个位);

(2) 根据图(a), 将图(b)中的实物电路补充完整;

(3) 正确连接实物电路后, 闭合开关 S, 调节滑动变阻器  $R_3$ , 当标准毫安表的示数是  $15.2 \text{ mA}$  时, 微安表 $\text{①}$ 的示数如图(c)所示, 该示数是  $\underline{\hspace{2cm}} \mu\text{A}$  (保留到个位); 由此可以推测出改装毫安表的实际量程是  $\underline{\hspace{2cm}} \text{ mA}$  (保留到个位)。



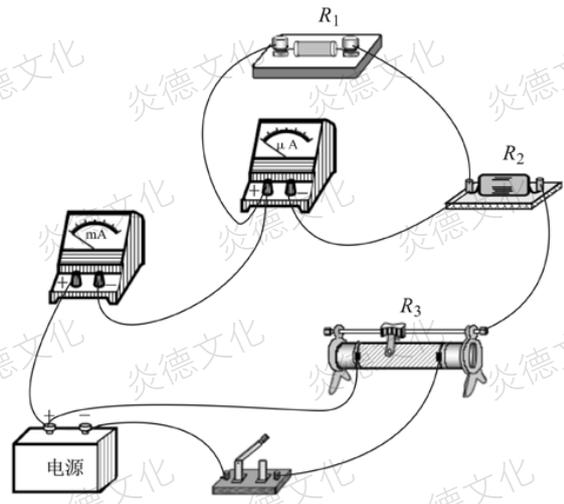
图(c)

(1) 10

(2) 如图

(3) 160

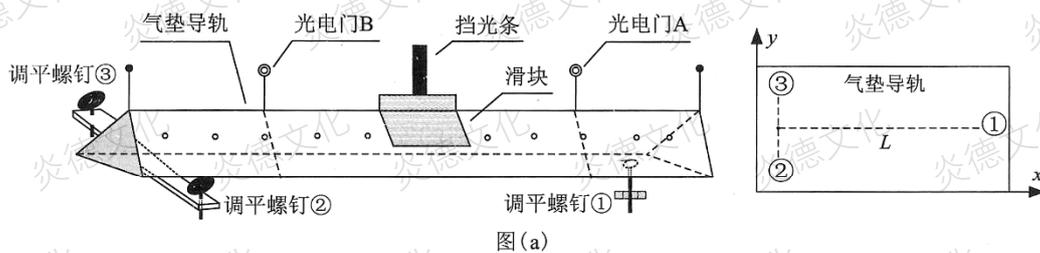
19



图(b)

2. 某同学利用滑块在倾斜气垫导轨上的下滑运动,测得当地的重力加速度偏小,其中一个原因是未考虑滑块与导轨间的空气粘滞阻力。已知滑块受到的粘滞阻力大小  $F$  与滑块的速度大小  $v$  成正比,其表达式为  $F = kv$ ,式中比例常数  $k$  为粘滞阻力系数。为了计算方便,用平均速度  $\bar{v}$  ( $\bar{v} = \frac{v_1 + v_2}{2}$ ,式中  $v_1$ 、 $v_2$  分别表示初、末位置的速度)计算平均粘滞阻力。

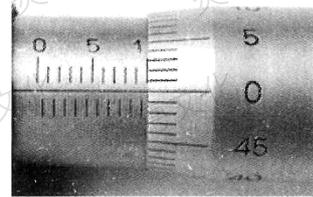
该同学弄清楚原因后重做实验,实验装置如图所示,实验步骤如下:



图(a)

(1) 如图(a)所示,将气垫导轨放在水平桌面上,将滑块放在导轨上,在滑块上放一个气泡水平仪,先调节②③号调平螺钉,后调节①号调平螺钉,当气泡水平仪中的气泡\_\_\_\_\_时,可认为导轨基本水平;

(2) 用刻度尺测出①号调平螺钉到②③号调平螺钉连线的距离为  $L$ ,测出两光电门之间的距离为  $S$ ,用天平测出滑块(含挡光条)的质量为  $m$ ,用螺旋测微器测量挡光条的宽度  $d$ ,示数如图(b)所示,则  $d =$  \_\_\_\_\_ mm;



图(b)

(3) 启动气泵,自右向左推一下滑块后,数字计时器自动记录挡光条通过光电门 A、B 的时间分别为  $t_1$ 、 $t_2$ ,则挡光条通过光电门 A、B 时的速度大小分别为\_\_\_\_\_、\_\_\_\_\_,粘滞阻力系数  $k =$  \_\_\_\_\_;(用测量量的符号表示)

(4) 将高为  $h$  (远小于  $L$ ) 的垫块垫在①号调平螺钉与水平桌面之间,启动气泵,将滑块自光电门 A 的右侧某一位置由静止释放,数字计时器自动记录挡光条通过光电门 A、B 的时间分别为  $t_3$ 、 $t_4$ ,则重力加速度大小的计算式为\_\_\_\_\_。

- A.  $\frac{Ld^2}{2Sh}(\frac{1}{t_4^2} - \frac{1}{t_3^2}) + \frac{kLd}{2mh}(\frac{1}{t_4} + \frac{1}{t_3})$       B.  $\frac{Ld^2}{2Sh}(\frac{1}{t_4^2} - \frac{1}{t_3^2}) + \frac{kLd}{2mh}(\frac{1}{t_4} - \frac{1}{t_3})$   
 C.  $\frac{Ld^2}{2Sh}(\frac{1}{t_4^2} - \frac{1}{t_3^2}) - \frac{kLd}{2mh}(\frac{1}{t_4} + \frac{1}{t_3})$       D.  $\frac{Ld^2}{2Sh}(\frac{1}{t_4^2} - \frac{1}{t_3^2}) - \frac{kLd}{2mh}(\frac{1}{t_4} - \frac{1}{t_3})$

(1) 在  $y$  轴和  $x$  轴都居中

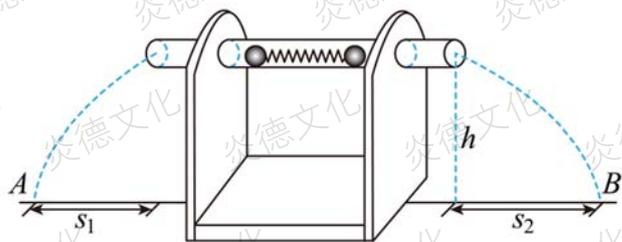
(2) 10.000

(3)  $\frac{d}{t_1}$      $\frac{d}{t_2}$      $\frac{md}{S}(\frac{1}{t_1} - \frac{1}{t_2})$

(4) A

3. 小江为了验证动量守恒定律设计了如图的实验装置，取一段中心处有一小孔、两端开口的 PV 管，将 PV 管水平放置搁置在图示木架上。选择两个材质和体积均相同的打孔小球（直径略小于 25mm），用一根细绳穿过两小球将弹簧压缩至 PV 管的中间，调整两小球，使两小球距出口位置保持相同。点燃火柴，通过管中小孔烧断细绳，两小球在弹簧的弹力作用下，分别从玻璃管的两个端口飞出，落至水平台面的 A、B 两处。回答下列问题：

(1) 本次“验证动量守恒定律”实验只需要测量的物理量是\_\_\_\_\_。



- A. 弹簧的压缩量  $\Delta x$
- B. 两小球的质量  $m$
- C. 管口中心到水平台面的高度  $h$
- D. 小球落地点 A、B 到管口正下方的水平距离  $s_1$  和  $s_2$

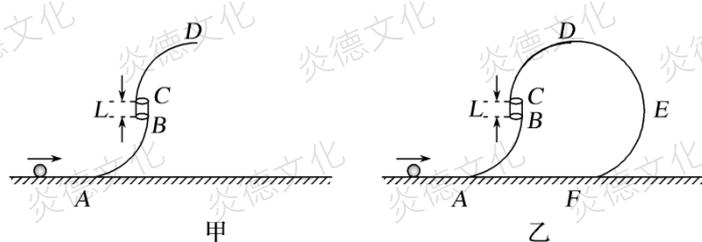
(2) 利用上述测得的实验数据，验证动量守恒定律的表达式是\_\_\_\_\_。

(3) 若小江要通过该装置得到细绳烧断前弹簧的弹性势能，除了要查得当地的重力加速度  $g$  外，还需要测量\_\_\_\_\_（用测量量的字母表示），根据已知量和测量量写出弹性势能的表达式：\_\_\_\_\_。

【答案】(1) D (2)  $s_1 = s_2$  (3) 小球的质量  $m$ 、管口中心到水平台面的高度  $h$

(4)  $E_p = \frac{mg}{4h}(s_1^2 + s_2^2)$

4.如图甲所示,弯曲部分  $AB$  和  $CD$  是两个半径均为  $R_1 = 0.4\text{m}$  的  $\frac{1}{4}$ 光滑圆弧轨道,中间的  $BC$  段是竖直的薄壁细圆管(细圆管内径略大于小球的直径),分别与上下圆弧轨道相切连接, $BC$  段的长度  $L$  为  $0.1\text{m}$ 。 $AB$  圆弧轨道与光滑水平地面轨道相切,其中  $D$ 、 $A$  分别是上下圆弧轨道的最高点与最低点,整个轨道固定在竖直平面内。质量  $m=0.3\text{kg}$  的小球以一定初速度从  $A$  点水平进入轨道,重力加速度  $g$  取  $10\text{m/s}^2$ 。



(1)若小球从  $D$  点水平飞出后落地点距  $D$  点的水平距离  $x=1.8\text{m}$  处,求小球从  $A$  进入时的初速度;

(2)若在  $D$  点右侧平滑连接一半径  $R_2=0.45\text{m}$  的半圆形光滑轨道  $DEF$ ,如图乙所示,要使小球能沿轨道运动至  $F$  点,则小球从  $A$  进入时的初速度至少为多大?(计算结果用根式表示)

解:(1)从  $D$  点飞出时的速度为  $v_1$ ,则  $v_1 t = x - \frac{1}{2}gt^2 = 2R_1 + L$

$$\text{解得 } v_1 = 3\sqrt{2}\text{m/s}$$

小球从  $A$  运动至  $D$  点,由动能定理得  $mg(2R_1 + L) = \frac{1}{2}mv_A^2 - \frac{1}{2}mv_1^2$

$$\text{解得 } v_A = 6\text{m/s}$$

(2)小球在  $D$  点的速度最小时,与轨道的挤压力为零,则

$$mg = m\frac{v_D^2}{R_2} \quad \text{解得 } v_D = \frac{3}{2}\sqrt{2}\text{m/s}$$

小球从  $A$  运动至  $D$  点,由动能定理得  $mg(2R_1 + L) = \frac{1}{2}mv_0^2 - \frac{1}{2}mv_D^2$

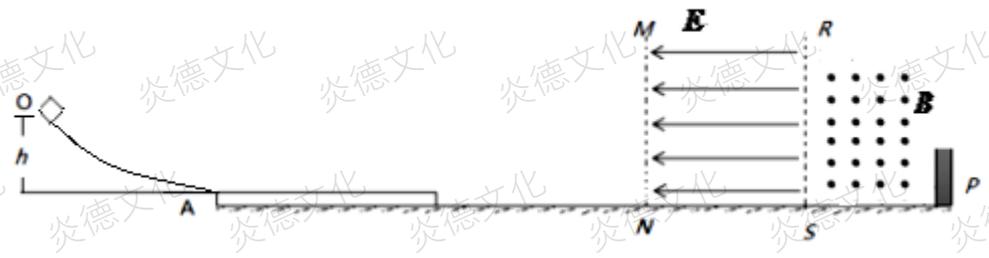
$$\text{解得 初速度的最小值 } v_0 = \frac{3}{2}\sqrt{10}\text{m/s}$$

5. 如图所示，光滑固定轨道 OA 高  $h$ ，一质量为  $m$  电荷量为  $q$  的带正电的小滑块（可视为质点）从 O 点由静止自由滑下，另一质量为  $\frac{1}{2}m$  的绝缘塑料板静止在光滑水平面上。上表面与 A 的切线平齐，滑块与绝缘塑料板之间的动摩擦因数  $\mu = 0.1$ 。在滑块右前方虚线 MN、RS 区域内存在一宽度  $d = \frac{25}{18}h$ ，方向水平向左，大小  $E = \frac{2mg}{5q}$  的匀强电场，虚线 RS 右侧存在方向垂直纸面向外，大小  $B = \frac{18m\sqrt{2gh}}{5qh}$  的匀强磁场，当小滑块进入水平电场时恰好未从板的右端滑出，重力加速度为  $g$ ，不计空气阻力。求：

区域内存在一宽度  $d = \frac{25}{18}h$ ，方向水平向左，大小  $E = \frac{2mg}{5q}$  的匀强电场，虚线 RS 右侧存在方向垂直纸面向外，大小  $B = \frac{18m\sqrt{2gh}}{5qh}$  的匀强磁场，当小滑块进入水平电场时恰好未从板的右端滑出，重力加速度为  $g$ ，不计空气阻力。求：

- (1) 绝缘塑料板的长度；
- (2) 小滑块到达边界 RS 时，小滑块和塑料板的速度各为多大；
- (3) 小滑块到达边界 RS 时，塑料板恰与前方固定挡板 P 相碰(碰撞过程无能量损失)，碰后

滑块最终恰好未从塑料板右端滑出，问碰后多久小滑块停下？



解：(1) 小滑块到达 A 端时速度为  $v_0$   $mgh = \frac{1}{2}mv_0^2$

滑块与塑料板相互作用过程中系统动量守恒  $mv_0 = (m + \frac{1}{2}m)v_{共}$

又系统能量守恒 则  $\mu mgL = \frac{1}{2}mv_0^2 - \frac{1}{2}(m + \frac{1}{2}m)v_{共}^2$

得：塑料板板长  $L = \frac{10}{3}h$

(2) 小滑块进入水平电场时设发生了相对滑动，对小滑块：

$qE - \mu mg = ma_1$  得  $a_1 = 0.3g$

对塑料板： $\mu mg = \frac{1}{2}ma_2$  得  $a_2 = 0.2g$

$a_1 > a_2$  则假设成立，设小滑块出水平电场时速度为  $v_1$ ，塑料板速度为  $v_2$

$$\text{因为 } v_{\text{共}}^2 - v_1^2 = 2a_1 d \quad \text{解得 } v_1 = \frac{1}{6}\sqrt{2gh}$$

$$\text{在水平电场运动时间 } t_1 = \frac{v_{\text{共}} - v_1}{a_1} \quad \text{则 } v_2 = v_{\text{共}} - a_2 t_1 = \frac{1}{3}\sqrt{2gh}$$

$$(3) \text{ 出水平电场时小滑块离板右端的距离 } \Delta x = \frac{v_{\text{共}} + v_2}{2} t_1 - \frac{v_{\text{共}} + v_1}{2} t_1 = \frac{5}{18} h$$

$$\text{板反弹后系统的总动量 } P = mv_1 - \frac{1}{2}mv_2 = 0$$

设板反弹至停下的过程中小滑块和板的位移大小分别为  $x_1$ 、 $x_2$ ，由系统动量守恒得

$$mx_1 - \frac{1}{2}mx_2 = 0 \quad \text{又 } x_1 + x_2 = \Delta x \quad \text{解得 } x_1 = \frac{5}{54} h$$

对小滑块，在磁场中减速为零的运动过程中，由动量定理

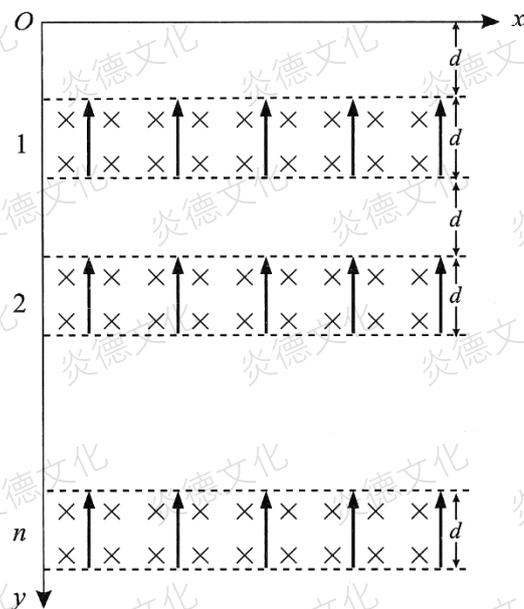
$$\sum \mu (mg + qvB)t = mv_1 \quad \mu mgt + \mu qBx_1 = mv_1$$

$$\text{解得 } t = \frac{4}{3}\sqrt{\frac{2h}{g}}$$

6. 如图所示,在空间建立  $O-xyz$  坐标系,水平向右为  $x$  轴正方向,竖直向下为  $y$  轴正方向,垂直纸面向里为  $z$  轴正方向(图中未画出),自  $y=0$  起,沿  $y$  方向间距为  $d$  的水平区域,有均匀电磁场区域和无电磁场区域相间排列,匀强磁场的磁感应强度大小为  $B$ ,方向垂直纸面向里,匀强电场的电场强度方向竖直向上。一电荷量为  $q$ ,质量为  $m$  的带正电小球从坐标原点  $O$  由静止自由下落,在有电磁场的区域中做匀速圆周运动,重力加速度大小为  $g$ 。

(1) 带电小球从第 1 个电磁场区域的下边界穿出时,设其速度方向与竖直方向的夹角为  $\beta_1$ ,求  $\sin\beta_1$ ;

(2) 若已知  $d = \frac{4m^2g}{21q^2B^2}$ ,则带电小球到达第几个有电磁场分布的区域时,将不能从该区域的下边界射出?(不考虑带电小球从该区域的上边界穿出后的运动)



(1) 设小球进入第 1 个电磁场区域上边界的速度大小为  $v_1$ ,小球从电磁场下边界穿出的速度方向与竖直方向的夹角为  $\beta_1$ ,小球从  $O$  点释放到达第 1 个电磁场区域前做自由落体运动,有

$$v_1^2 = 2gd \quad ①$$

在第 1 个电磁场区,小球受到重力  $mg$ 、电场力  $qE$  和洛伦兹力  $qv_1B$  作用做匀速圆周运动,有

$$mg = qE \quad ②$$

根据牛顿第二定律及向心力公式,有

$$qv_1B = m \frac{v_1^2}{R_1} \quad ③$$

根据几何关系,有

$$\sin\beta_1 = \frac{d}{R_1} \quad ④$$

联立解得

$$\sin \beta_1 = \frac{qB}{m} \sqrt{\frac{d}{2g}} \quad (5)$$

(2) 设小球进入第  $n$  个电磁场区域上边界的速度大小为  $v_n$ , 方向与竖直方向夹角为  $\alpha_n$ , 运动半径为  $R_n$ , 小球从电磁场下边界穿出时的速度方向与竖直方向的夹角为  $\beta_n$ , 小球穿过第  $n$  个电磁场区域的示意图如下:

小球在第 2 个无电磁场的区域中运动时, 沿水平方向做匀速运动, 有

$$v_1 \sin \beta_1 = v_2 \sin \alpha_2 \quad (6)$$

小球在第 2 个电磁场区域中做匀速圆周运动时, 根据牛顿第二定律及向心力公式, 有

$$qv_2 B = m \frac{v_2^2}{R_2} \quad (7)$$

根据几何关系, 有

$$R_2 \sin \beta_2 - R_2 \sin \alpha_2 = d \quad (8)$$

联立解得  $R_2 \sin \beta_2 - R_1 \sin \beta_1 = d$  (9)

同理, 有  $R_3 \sin \beta_3 - R_2 \sin \beta_2 = d$

.....

$$R_n \sin \beta_n - R_{n-1} \sin \beta_{n-1} = d$$

联立解得

$$R_n \sin \beta_n - R_1 \sin \beta_1 = (n-1)d \quad (10)$$

小球到达第  $n$  个电磁场区域的上边界时, 根据动能定理, 有

$$mg \cdot nd = \frac{1}{2} m v_n^2 \quad (11)$$

小球在第  $n$  个电磁场中做匀速圆周运动时, 根据牛顿第二定律及向心力公式, 有

$$qv_n B = m \frac{v_n^2}{R_n}$$

联立解得  $\sin \beta_n = \frac{qB}{m} \sqrt{\frac{nd}{2g}}$

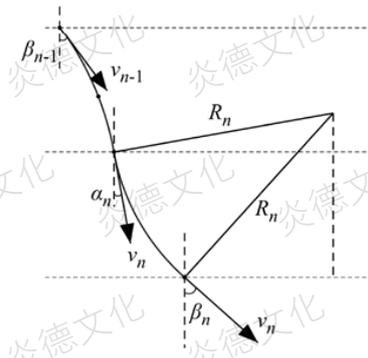
由题意可知

$$\sin \beta_n = 1 \quad (12)$$

解得  $n = \frac{2m^2 g}{q^2 B^2 d}$ , 将  $d = \frac{4m^2 g}{21q^2 B^2}$  代入解得

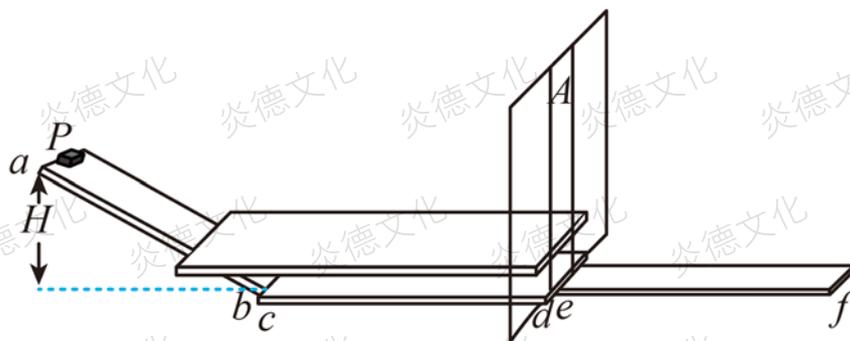
$$n = 10.5 \quad (13)$$

故小球到达第 11 个有电磁场分布区域时, 将不能从该区域的下方射出。 (14)



7. 如图，轨道由斜面板  $ab$ 、水平板  $ef$  和可调节长度的平面板  $cd$  组成，斜面板与水平面的夹角为  $\theta = 37^\circ$ ，水平板  $ef$  固定于水平地面上，平面板  $cd$  与斜面板  $ab$  用很小的圆弧面无缝对接，平面板  $cd$  可随着高度升降随时调节长度，使其右侧永远和竖直平面  $A$  对齐。一可视为质点、质量  $m = 1\text{kg}$  的小物块从斜面顶端无初速度释放后，经斜面后从平面板的  $d$  点水平抛出后落在水平板上。斜面顶端离地高度  $H = 0.6\text{m}$ ，竖直平面  $A$  与斜面底端的距离  $L = 1.2\text{m}$ ，物块与所有的接触面的动摩擦因数均为  $\mu = 0.1$ ， $g = 10\text{m/s}^2$ ，不计空气阻力和所有板的厚度，水平板  $ef$  足够长（ $\sin 37^\circ = 0.6$ ， $\cos 37^\circ = 0.8$ ，结果可保留根式）。

- (1) 求当平面板  $cd$  置于斜面板  $ab$  底端时，小物块下滑后停在水平板  $ef$  上的位置距离竖直平面  $A$  的距离  $x_1$ 。
- (2) 求将可调节平面板  $cd$  抬高至离地  $h = 0.3\text{m}$ ，小物块下滑后落在水平板  $ef$  上的位置距离竖直平面  $A$  的距离  $x_2$ 。
- (3) 若要使小物块下滑后落在水平板  $ef$  上的位置距离竖直平面  $A$  的距离最大，平面板  $cd$  的高度应调节为多少？此时落在水平板  $ef$  上的位置距离竖直平面  $A$  的距离的最大值为多少？

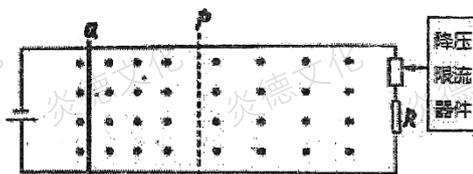


【答案】(1)  $4\text{m}$ ；(2)  $0.2\sqrt{3}\text{m}$ ；(3)  $0.2\text{m}$ ； $0.4\text{m}$

8. 如图所示, 足够长的宽为  $L=0.1\text{m}$  的导轨置于水平面上, 左端接有一个电动势为  $E=1.5\text{V}$ , 内阻为  $r=1.5\Omega$  的电源, 右端接有一个降压限流器件(当电路电流大于或等于  $0.5\text{A}$  时相当于一个可变电阻而保持电流恒为  $0.5\text{A}$ , 电流小于  $0.5\text{A}$  时相当于电阻为零的导线)和一个  $R=0.4\Omega$  的定值电阻, 其它电阻不计,  $PQ$  是分界线且与左右两端足够远, 导轨间有垂直导轨平面的匀强磁场。导轨在  $P$  点有一个断路小缺口, 不计电阻的金属杆  $ab$  质量为  $m=0.01\text{kg}$ , 它从距  $PQ$  足够远处由静止释放, 在  $PQ$  的左端它与导轨间的动摩擦因数为  $\mu=0.2$ 。在  $PQ$  的右端, 它与导轨间无摩擦。已知金属杆到达  $PQ$  之前已经在做匀速运动, 且速度大小等于  $18.75\text{m/s}$ , 取  $g=10\text{m/s}^2$ 。

- (1) 求磁感应强度  $B$  的大小;  
 (2) 若金属杆越过  $PQ$  时, 由于缺口的影响导致杆的速度立即减为原来速度的  $48\%$ , 求:

- ① 金属杆还能运动的距离;  
 ② 通过降压限流器件上通过的电荷量;  
 ③ 降压限流器件产生的热量。



【解析】

(1) 安培力  $F=BLI$

$$F = \mu mg$$

$$EI = \mu mg v_m + I^2 r$$

$$\text{解得: } B = 0.4\text{T}$$

(2) 越过  $PQ$  后速度变为  $v_1 = 0.48v_0 = 9\text{m/s}$ , 如果器件电阻为零, 电路电流为

$$\frac{BLv_1}{R} = 0.9\text{A} > 0.5\text{A}$$

可见器件电阻为零, 直到速度减为  $v_2 = \frac{0.5 \times 0.4}{BL} = 5\text{m/s}$  为止, 此过程中, 棒中电流  $I_1 = 0.5\text{A}$

从  $v_1$  到  $v_2$  金属杆做匀减速运动  $a = \frac{BLI_1}{m} = 2\text{m/s}^2$

$$\text{时间 } t_1 = \frac{v_1 - v_2}{a} = 2\text{s}$$

$$\text{位移 } x_1 = v_1 t_1 - \frac{1}{2} a t_1^2 = 14\text{m}$$

通过的电荷量  $q_1 = I_1 t_1 = 1\text{C}$

接下来将做非匀变速运动, 依动量定理有:

$$-\frac{B^2 L^2}{R} v \Delta t = m \Delta v, \quad \frac{B^2 L^2 v}{R} x_2 = m(0 - v_2), \quad \text{解得: } x_2 = 12.5\text{m}$$

$$\text{电量为 } q_2 = \frac{\Delta \Phi}{R} = \frac{BLx_2}{R} = 1.25\text{C}$$

$$\text{距离为 } x = x_1 + x_2 = 26.5\text{m}$$

$$\text{总电量为 } q = q_1 + q_2 = 2.25\text{C}$$

$$\text{产生的热量 } Q = \frac{1}{2} m(v_1^2 - v_2^2) - I^2 R t_1 = 0.08\text{J}$$